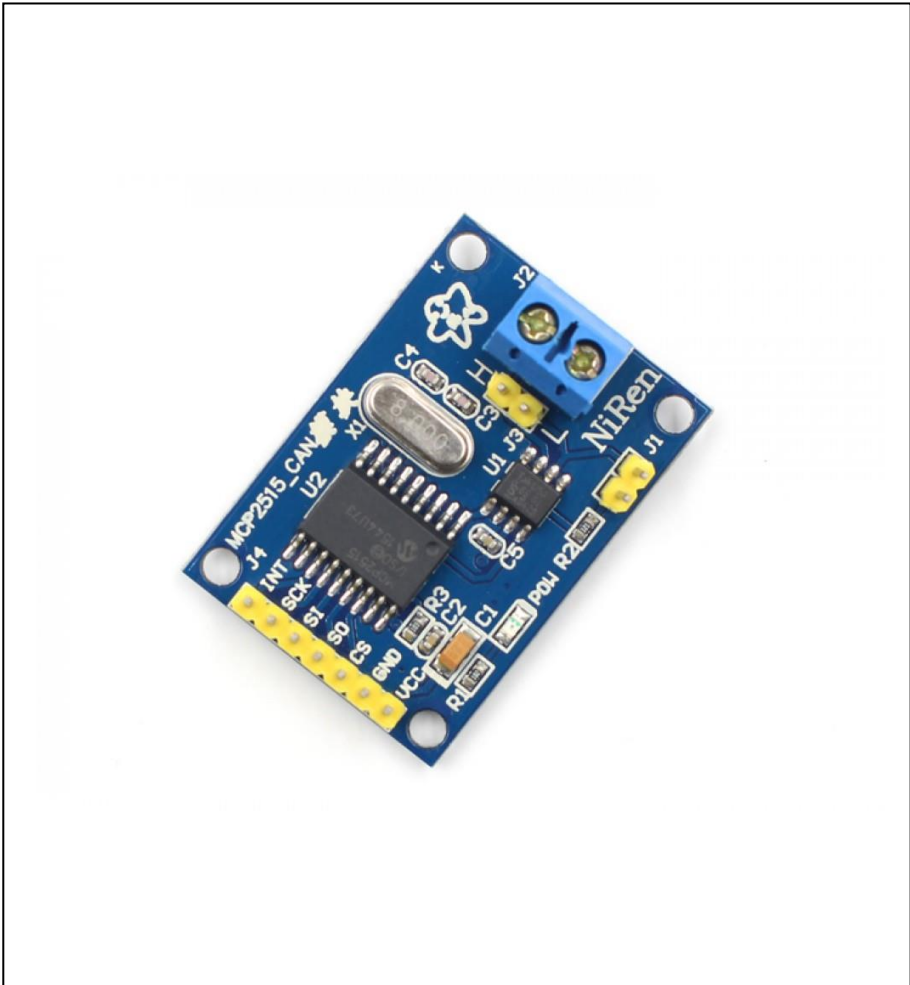


CAN Bus MCP2515 (7 pins)



Beskrivelse

CAN Bus betyder Controller Area Network Bus, og er en type seriel kommunikation, der normalt bruges i industrielle og bilmiljøer.

CAN Bus-applikation findes i f.eks. hastighedssensoren på en bil, der kan overføres data fra hastighedssensoren til omdrejningstalindikatoren.

CAN Bus er en meddelelsesbaseret protokol, der kan bruges til at kommunikere med flere enheder.

Det kan kommunikere med flere CAN-enheder som er forbundet til samme netværk og alle enheder kan kommunikere med hinanden på det pågældende netværk.

Netværket består af en master CAN Bus og en eller flere slave CAN Bus.

Generelt er CAN-kommunikationsområdet i hastighedsområdet 50Kbps til 1Mbps og et afstandsområde på 40 meter (ved 1 Mbps) til 1000 meter (ved 50 kbps).

Kompatibilitet

Alle Arduino.

Modultype

Digital

Specifikationer

CAN Bus MCP2515

Operating Voltage	3.3V - 5V
Operation Temperature	-40°C - 125°C
Operation Current	5mA
Protocol	SPI
Protocol Speed	5KBps - 1MBps
Board Dimensions	44mm x 28mm

Tilslutning

Module	Arduino
VCC	3.3V or 5V
GND	GND
CS	SPI Slave Select pin (Active Low)
S0	SPI Master Input Slave Output Lead
SI	SPI Master Output Slave Input Lead
SCK	SPI Clock pin
INT	MCP2515 Interrupt pin

Software Libraries

Arduino MCP2515 Master - version 2.0B eller nyere

Installations vejledning

Start Arduino IDE

Vælg Sketch

Vælg Include Library

Vælg Add ZIP Library

Vælg arduino-mcp2515-master

Du kan finde mere information og programmer under arduino-mcp2515-master library direkte i din Arduino IDE under eksempler.

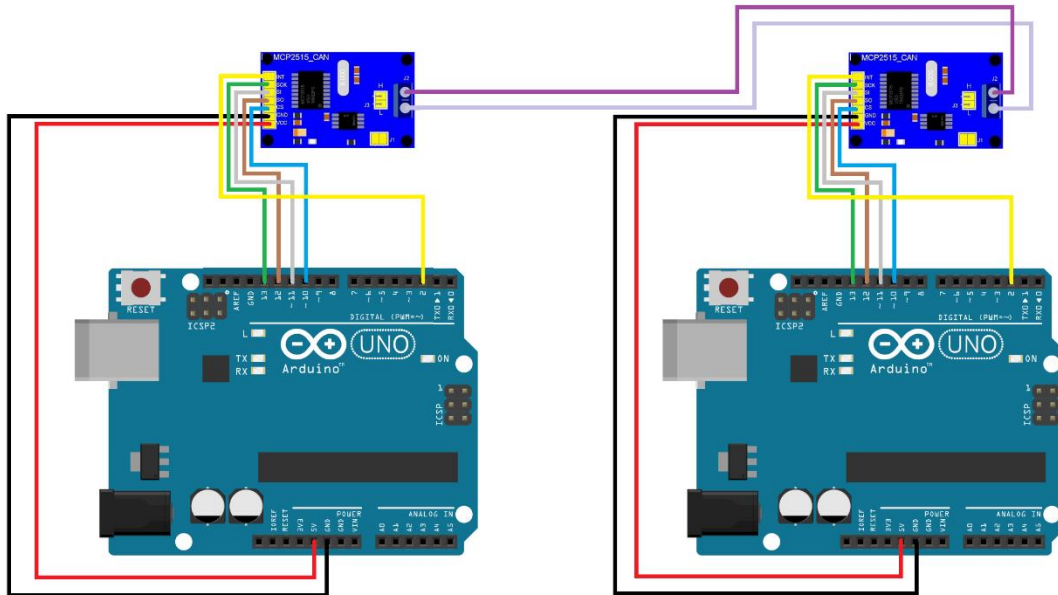
Eller downloade datasheet for Can Bus MCP2515 på www.it-teknolog.dk

Download "Source Code" for at teste din CAN Bus MCP2515.

Du kan få mere information omkring Arduino og Moduler på www.it-teknolog.dk

Mangler du Arduino Board, Moduler eller andet elektronik se www.arduinodech.dk

Breadboard opsætning



fritzing